

# ***Formulación del elemento de barra unidimensional.***

***Viana L. Guadalupe Suárez***

***Carmelo Militello Militello***

*Departamento de Ingeniería Industrial*

*Área de Mecánica*

Escuela Técnica Superior de Ingeniería Civil e Industrial

Universidad de La Laguna

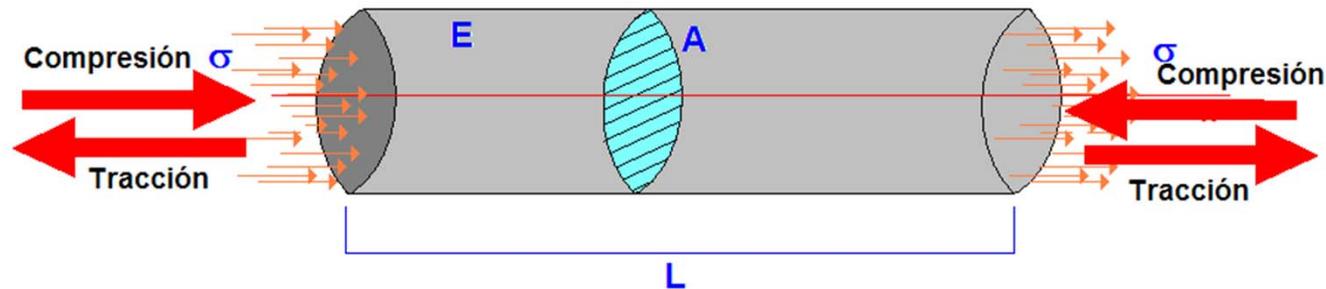
Tenerife, España

## ☀ Hasta ahora hemos visto:

Análisis matricial aplicados a sistemas unidimensionales con el elemento tipo muelle o resorte.

- Planteamos la **energía total** del sistema a través de la contribución energética de cada resorte teniendo en cuenta el trabajo que realizan las cargas exteriores y la energía elástica de cada resorte.
- Aplicamos el **principio de minimización** de la energía total para obtener **los desplazamientos** en cada uno de los extremos del resorte.
- Se introducen las **condiciones de contorno**.
- Se determina la **matriz de rigidez** del sistema que relaciona las fuerzas externas aplicadas y los desplazamientos del sistema.
- En el caso de un sistema de muelles se obtiene la **matriz de rigidez global** mediante el procedimiento de ensamble a partir de las contribuciones de la matriz de rigidez de cada resorte.

• Elemento tipo: Barra unidimensional.

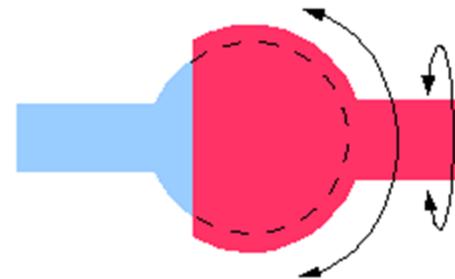


**Consideraciones:**

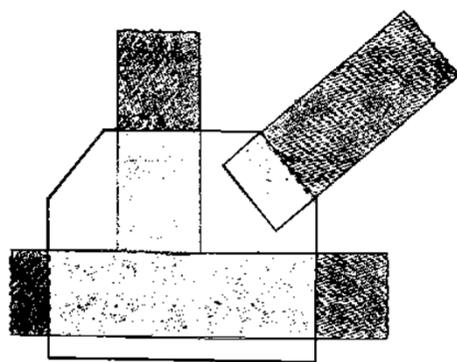
- La dimensión longitudinal predomina sobre las dimensiones de su sección transversal  $L \gg A$ .
- Extremos de unión son articulados: No hay restricción al giro.
- Trabajan a tracción o compresión.
- Apoyados únicamente en los extremos.
- Cargados únicamente en los extremos y en el centroide geométrico de la sección.
- Comportamiento lineal que obedece a la Ley de Hooke (rango elástico).
- Rango de las pequeñas deformaciones.
- Cargas estáticas

- Elementos de unión entre elementos: **Rótula**

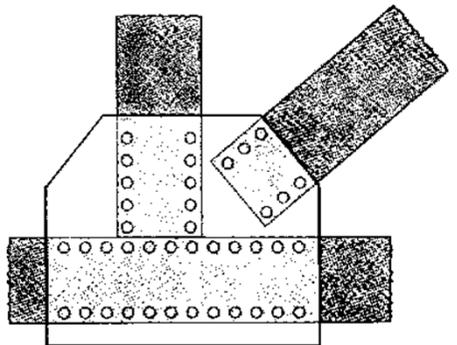
Una rótula mecánica es una articulación o junta en la cual una pieza terminada en una bola (en azul en el dibujo) está unida a una pieza terminada en una cavidad o casquillo (púrpura en el dibujo) de forma que permite un relativo movimiento dentro de cierto ángulo en todos los planos que pasan por una línea. Denominada también articulación a rótula. Una rótula tiene tres grados de libertad, aunque la amplitud del movimiento en dos de ellos esté limitada.



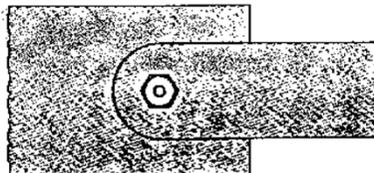
• Elementos de unión entre elementos: *Cartelas*



Cartela soldada



Cartela roblonada



Cartela atornillada

TRANSMITEN MOMENTO

NO TRANSMITE MOMENTO:  
1 tornillo se comporta como una unión articulada

## Puente



**\*Nota: dependiendo del tipo de unión que une los distintos elementos estructurales éstos se comportan como barras o vigas.**

## Cubierta industrial



Cartelas

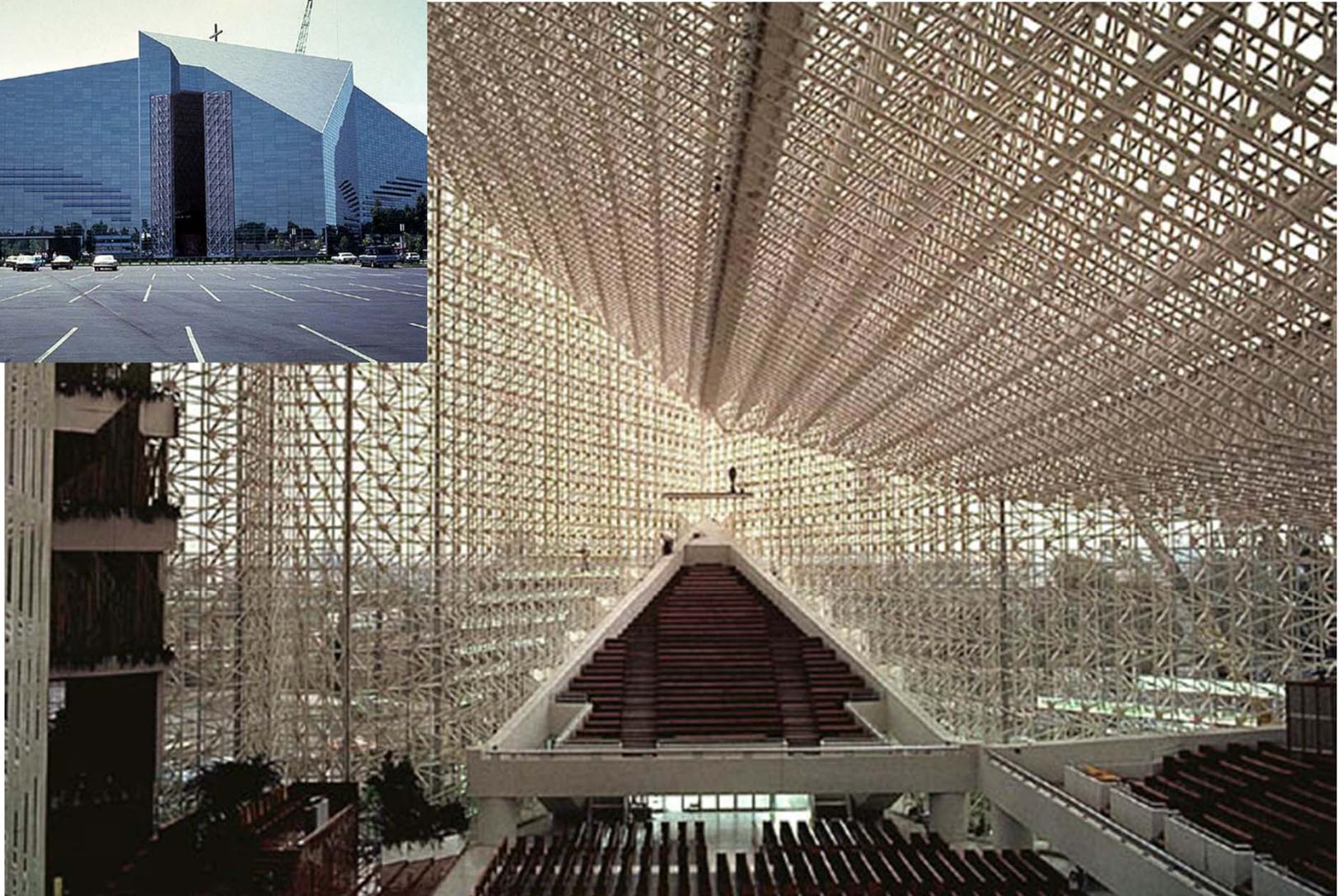


**Edificios.**



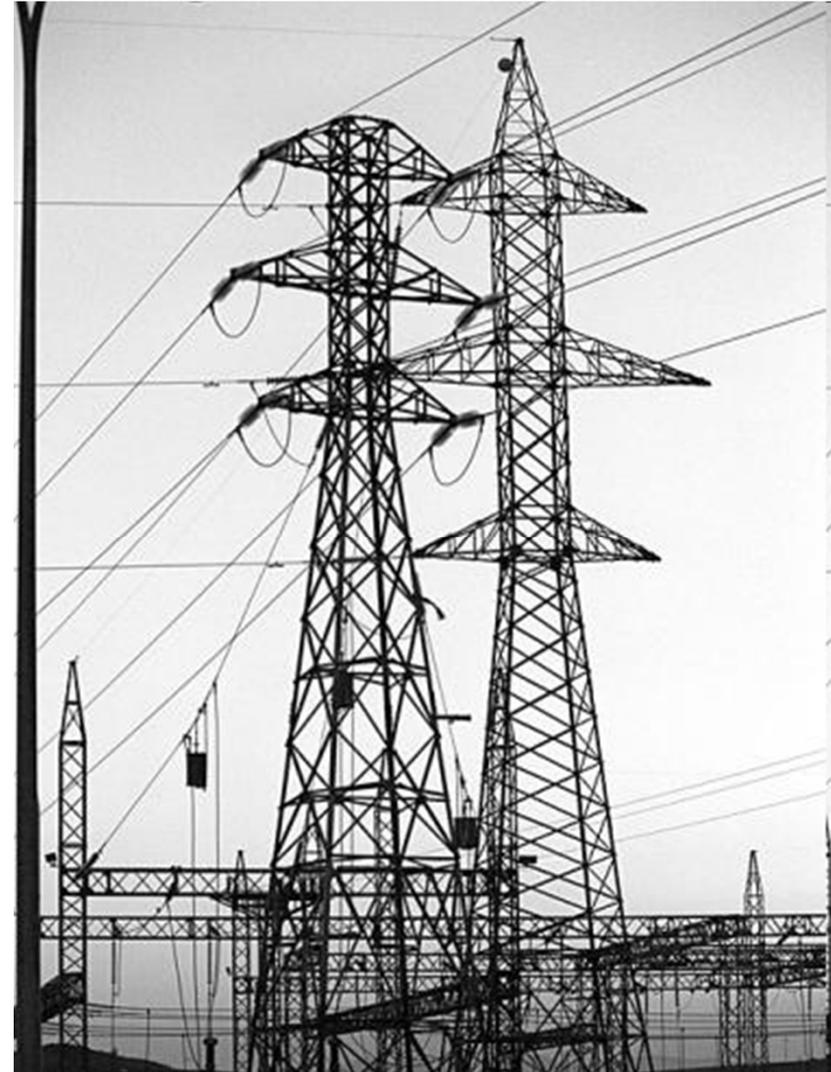
**Torres y monumentos.**







**Estructuras sencillas.**





• Representación del elemento: (Espacio unidimensional)

1 nodo = 1 gdl  
 1 elemento = 2 nodos = 2 gdl



• Campo de desplazamiento:  $u(x) = a + bx$  \*Polinomio lineal, completo

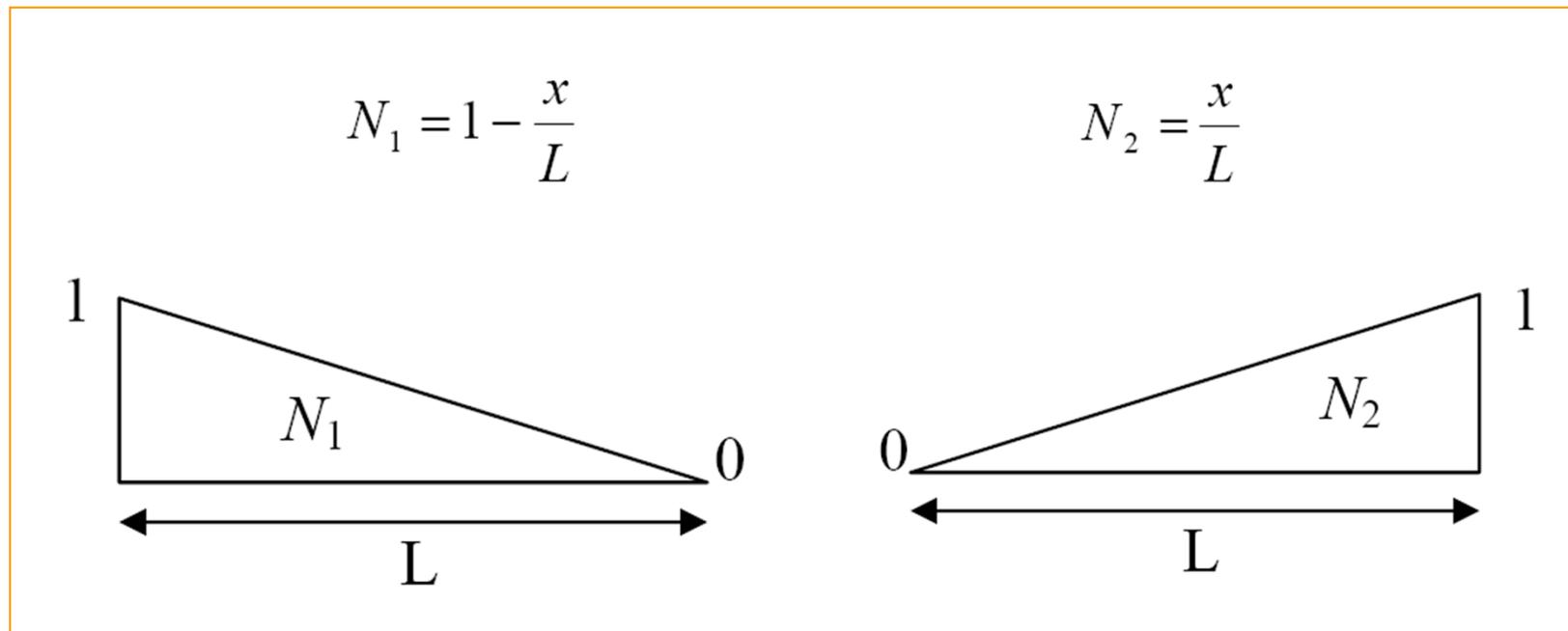
\*Aplicamos condiciones de contorno:

$$\left. \begin{aligned} u(x=0) &= u_1 \\ u(x=L) &= u_2 \end{aligned} \right\} u(x) = \left(1 - \frac{x}{L}\right)u_1 + \frac{x}{L}u_2$$

- **Funciones de forma** (*Funciones de interpolación entre los nodos*)  
(*Polinomios de Lagrange*)

$$u(x) = \left(1 - \frac{x}{L}\right)u_1 + \frac{x}{L}u_2 = N_1(x)u_1 + N_2(x)u_2$$

$$\text{matricial} \Rightarrow u(x) = \begin{bmatrix} N_1(x) & N_2(x) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}$$



• **Relación entre la deformación y los desplazamientos:**

$$\varepsilon = \varepsilon_x = \frac{\partial u(x)}{\partial x} = -\frac{1}{L}u_1 + \frac{1}{L}u_2 \quad \text{matricial} \Rightarrow \varepsilon = \begin{bmatrix} -\frac{1}{L} & \frac{1}{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}$$

**Matriz de forma B:** (Contiene la información sobre las características geométricas del elemento)

$$B = \begin{bmatrix} -\frac{1}{L} & \frac{1}{L} \end{bmatrix} \quad \bar{\varepsilon} = [B] \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} B_1 & B_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = [B] \bar{d}$$

• **Relación entre la tensión y los desplazamientos (Ley de Hooke):**

$$\sigma = \sigma_x = E\varepsilon = -\frac{E}{L}u_1 + \frac{E}{L}u_2 \quad \text{matricial} \Rightarrow \bar{\sigma} = E\varepsilon = E \begin{bmatrix} -\frac{1}{L} & \frac{1}{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}$$

**Matriz constitutiva D:** (Contiene la información sobre las propiedades del material)

$$D = E \quad \bar{\sigma} = [D]\varepsilon = [D] \begin{bmatrix} B_1 & B_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} = [D][B] \bar{d}$$

- **Energía potencial total acumulada en la barra:**

$$E_{tot} = U - W = \frac{1}{2} \int_V \sigma^T \varepsilon dV - W \Rightarrow \frac{\partial E_{tot}}{\partial u} = 0 \quad \text{*Principio de minimización de la energía}$$

U= Energía elástica acumulada

W= Trabajo realizado por las cargas externas

- **Matriz de rigidez del elemento:**

$$[K] = \int_V [B]^T [D] [B] dV \Rightarrow [K]_{barra} = EA \begin{bmatrix} \frac{1}{L} & -\frac{1}{L} \\ -\frac{1}{L} & \frac{1}{L} \end{bmatrix}$$

- **Relación entre las fuerzas y los desplazamientos:**

$$\bar{F} = [K] \bar{u}$$

**Problema 1. Sistema de barras de distinto área transversal.**

Dado el siguiente sistema de barra mostrado en la figura, sometido a una fuerza  $P$ , obtener la tensión de las barras y las reacciones en los apoyos.

